

- PROGRAMME -

**JOURNEE THEMATIQUE INTRALOGISTIQUE :
QUELLES INNOVATIONS MATERIELLES POUR L'INTRALOGISTIQUE ?**



Jeudi 14 avril 2022, 8h30-17h30,
à Hall 32, Clermont-Ferrand

Quelques mots clés : robotique, préhension, manipulation, dévracage, convoyage, flux physiques, IA, IoT, traçabilité...

Dans le cadre de la Clermont Innovation Week, l'I-SITE CAP 20-25, le pôle de compétitivité CIMES et le cluster Coboteam proposent cette année de consacrer leur évènement aux innovations matérielles (structure, IA, robotique...) au bénéfice de l'intralogistique.

Pour toutes informations contacter :

- A. Bocquillon, CIMES, a.bocquillon@cimes-hub.com, 06 20 05 45 77
- S. Juarez, CAP20-25 CIR ITPS, sabrina.juarez@uca.fr, 04 73 40 74 45

Lien d'inscription :

<https://my.weezevent.com/ciw-journee-thematique-intralogistique-queles-innovations-materielles-pour>

- PROGRAMME -

**JOURNEE THEMATIQUE INTRALOGISTIQUE :
QUELLES INNOVATIONS MATERIELLES POUR L'INTRALOGISTIQUE ?**

8h30-9h00 Accueil

9h00-9h30 Introduction de la journée

9h30-10h45 - Conférences

Mickaël Marcillat - **Staubli**

Dévracage 3D Robotisé

Florian PONCIN - **Effidence**

Effibot et Stacker : nouvelle gamme AMR au service de la supply chain et l'industrie 4.0

Laurence VIGIER - **Mecaconcept**

Atelier Flexible 4.0 : projet SIRAM Solution Intégrée pour Robot Assistant Mobile

Pause (15 min)

11h00 (3x20min) - Démonstrations dynamiques :

SIRAM par Mecaconcept

Effibot par Effidence

Devracage 3D par Staubli

12h00-12h30 - Conférence

Louis Dambacher - **UCA \ Institut Pascal**

Développement d'une loi de pilotage pour faciliter la conduite d'un véhicule à direction avant et arrière indépendantes

12h30 Déjeuner networking

14h00- 15h30 - Conférences

Thomas BARBIER - **UCA \ Institut Pascal**

Utilisation d'une caméra à évènements neuromorphique en contexte industriel

Côme FARGETON - **Siléane**

Restitution du projet FUI Pikaflex : Picking Kitting Automatisés FLEXibles

Roland LENAIN - **INRAE** et Youcef MEZOUAR - **Institut Pascal**

Contrôle d'un objet linéaire déformable par manipulateur mobile pour la réalisation de travaux agricoles.

15h30-17h00 - Temps libre approfondissement des démos et networking